

Fiche technique



**AMR230A
AMR24A
NR230-20B**

Application

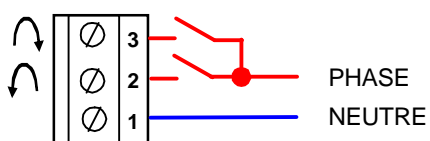
Servomoteur pour vannes à secteurs 3 ou 4 voies pour les installations de chauffage, de ventilation et de climatisation.
La vanne peut être réglée manuellement grâce à un débrayage et à une poignée.

Caractéristiques

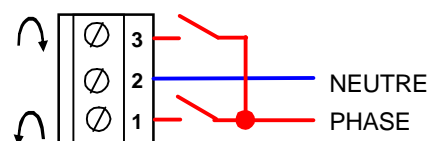
Indice de protection : IP40 Classe II
Température ambiante : 0...50°C
Température de stockage : -30...80°C
Poids : 0,5 kg
Raccordement : Bornier

TYPE	Alim.	Conso	Cde	Couple	Temps (90°)
AMR 230A	230 Vac	3,5VA	3 Pts	10 N.m	140 sec
AMR 24A	24 Vac	1,5VA	3 Pts	10 N.m	140 sec
NR 230-20	230 Vac	3,5VA	3 Pts	15 N.m	140 sec

Raccordement

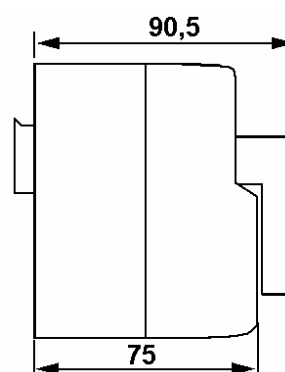
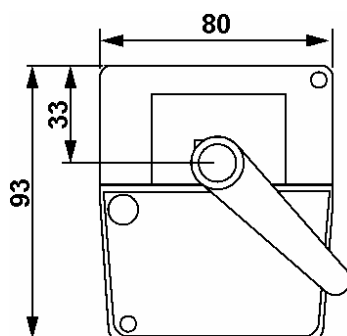


AMR230A & AMR24A



NR230-20B

Dimensions (mm)



Accessoires

Adaptations pour vannes d'autres marques :

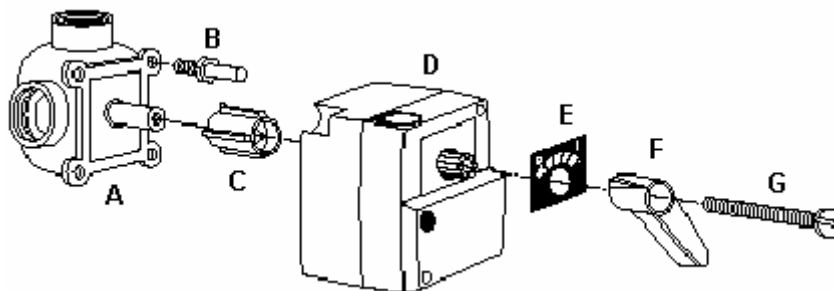
TYPE	MARQUE	VANNES
AD-NRE livré avec le moteur	ELESTA ESBE DANFOSS TA TERMOMIX SAUTER	H.MG,H.G, H.F MG, G, F, T, TM HRE, HFR, HRB VTRE B, C, D MH32, MH42
AD-NRL	SIEMENS	VBI 31 DN20...40 VBG 31 DN20...40 VBF 21 DN40...50
AD-NRS	SATCHWELL	MB...
AD-NRSF	SATCHWELL	MBF...
AD-NRC	CENTRA	DR.. & ZR
AD-NRO	OVENTROP, MEIBES & WITA	3W.., 4W.. & H..

Contact auxiliaire :

SRN2 : Un contact auxiliaire inverseur avec bornier à visser

SNR-2NO : Deux contacts auxiliaires simples avec bornier à visser

Montage



1) Tourner l'axe de la vanne mélangeuse A en sens inverse horaire dans la position finale (ouverte ou fermée). Ôter la manette montée sur la vanne.

2) Visser la butée anti-rotation B dans un des trous convenants au montage du servomoteur de la vanne (si nécessaire enlever une vis existante).

3) Engager la noix d'accouplement C sur l'axe de la vanne (**la noire pour les vannes en laiton et les vannes 3 voies en fonte et la blanche pour les 4 voies en fonte**).

4) Emboîter le servomoteur D sur la noix d'accouplement C et si nécessaire, le tourner légèrement dans le sens horaire pour qu'il s'engage dans la fente.

5) Retourner le cadran E de telle façon qu'il coïncide avec le sens d'ouverture de la vanne.

6) Engager la poignée F sur le servomoteur et fixer l'ensemble au moyen de la vis G.

7) En position manuel vérifier que le moteur puisse faire une course complète.